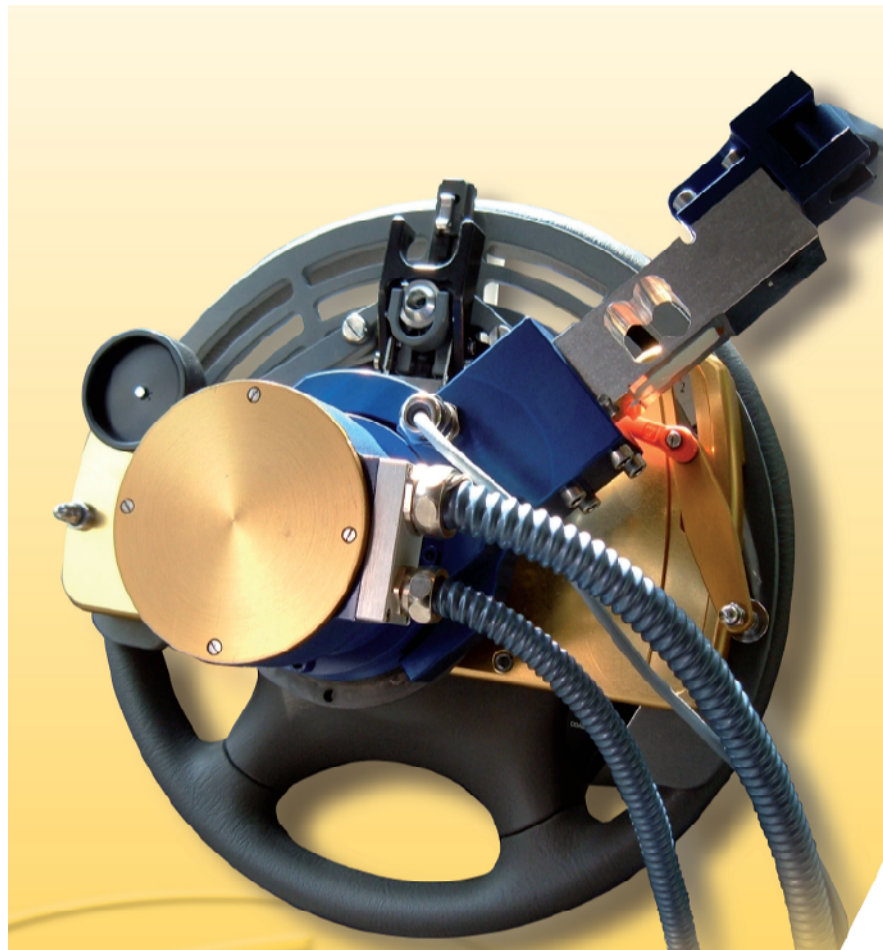


- To perform standardized and custom steering dynamic tests
- For NHTSA roll-over tests like J-turn and Fishhook
- Quick mounting to original vehicle steering wheel



- Stand-alone unit or actuator system or fully integrated to AUTOPILOT Drive robot systems
- high-dynamic brush-less drive with digital axis controller
- Build-in steer angle and steer torque measurement

Besonderheiten

- Windows User Interface Software (GUI) zum Erstellen, Bearbeiten und Verwalten von Fahrzeugdaten und Lenkprogrammen
- Lenkprogrammeditor mit Lenkwinkelprofilen die Sinus, Sine-Sweep, Rampe, Sprung
- Nachstellen von aufgezeichneten Lenkwinkelprofilenverläufen
- Steuerung mit integriertem Computersystem (19" / 4 HE)
- Sicherheitsüberwachung von Lenkwinkel, Lenkgeschwindigkeit, Lenkwinkel und Lenkmoment
- 4 zus. Analogeingänge für skalierte Grenzwertüberwachung
- Messwerterfassung: Daueraufzeichnung und zus. Ringspeicher, max. 100 Hz
- Digitaler Achsregler und bürstenloser DC Antrieb mit hochauflösendem Resolverfeedback
- Integrierte Lenkwinkel und Lenkmomentenmessung
- Befestigungsvorrichtung an Frontscheibe mit Saugsockel mit integrierter Unterdruckpumpe und aufladbaren Batterien zur Lenkmomentenabstützung
- Universelles Lenkradadapter für PKW zur schnellen Installation des Lenkantriebs ohne Änderungen am Fahrzeug
(spezielles LKW Adapter verfügbar)
- Spannungsversorgung: 12 VDC oder 24 VDC oder 42 VDC oder 230 VAC Versionen verfügbar
- Geringes Rückstellmoment des abgeschalteten Antriebs erlaubt manuelle Eingriffe und manuelles Fahren bei montiertem Aktuator
- Herausragende Positioniergenauigkeit von typ. $< \pm 0.0528^\circ$ (SSP3000-60)
- Gleichbleibende, präzise Positionierung auch unter Last durch Verwendung hochdynamischer und starker Antriebe !

GETRIEBEMOTOR KONFIGURATION: **Verschiedene Ausführungen verfügbar**

	Einheit	VERSION A	VERSION B	VERSION C	VERSION D
SYSTEM NAME		SSP3000-25	SSP3000-60	SSP3000-80	SSP3000-50HS
Artikelnummer		SSP3K25.00	SSP3K60.00	SSP3K80.00	SSP3K50HS0
Dauerstillstandsmoment	Nm	34	90	130	100
Max. Moment	Nm	121	213	300	229
Nenn - Moment @ Nenn - Geschw.	Nm	28	69	93	52
Nenn Geschwindigkeit @ Nenn - Moment	°/sec	1086	1074	1008	1480
Max. Geschwindigkeit	°/sec	1158	1158	1158	1680

Optionen

- Zusätzliche Regelungsarten
- Pedalaktuatoren für Gas oder Bremse oder Kupplung + schalten
- Integration in volles AUTOPILOT System für voll-autonomes Fahren von Fahrzeugen
- „Totmann“ – Schalter
- Notaus Taster
- Joystick – Lenken
- Path – Following
- Funkfernsteuerung
- Integrationsschnittstellen zu übergeordnetem Rechnersystem
- Autonomes Fahren

